



K.Bräuer: Philosophische Aspekte der modernen Physik, SS 2018

- Theorie -

3. Dynamik

- Welt erscheint in ständiger Veränderung
- Weltinhalte bewegen sich, die Bewegung ändert sich ständig (Dynamik)
- Dynamik klassisch: Wirkung von Kräften auf Objekte ($m\dot{\vec{r}} = m\vec{v} = \vec{p}$, $\dot{\vec{p}} = \vec{F}$)
- Quantenmechanisch: keine Bahnkurve, Impuls: $\hat{p}\psi = \frac{\hbar}{i} \vec{\nabla} \psi$

Impuls hat Richtung -> Vektor: Wahl eines Koordinatensystems mit willkürlicher Basis

Wirkung: Invariante und einheitliche Behandlung in der klassischen Mechanik und in der Quantenmechanik

Wirkungsfeld

Wirkungsfeld S als 'Potenzial' des Impulsfeld: (3-1)

Impuls: $\vec{p} = \vec{\nabla} S$

Differential: $dS = \frac{\partial S}{\partial q^i} dq^i + \frac{\partial S}{\partial t} dt = \underbrace{\vec{\nabla}^{(4)} S}_{\substack{= p_i \\ \text{(Impuls)}}} \cdot d\vec{r}^{(4)}$

Kraft: $F_i = \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial S}{\partial q^i} = \frac{\partial}{\partial q^i} \frac{\partial S}{\partial t}$
 p_i $\frac{-E}{\text{(Energie)}}$

Viererimpuls

wegen Lorentz-Invarianz

Wirkungsdifferential: $dS = \frac{\partial S}{\partial q^\mu} dq^\mu = p_i \underbrace{\vec{g}^{(4)i} \cdot \vec{g}^{(4)j}}_{\vec{p}^{(4)} \cdot d\vec{r}^{(4)}} dq^j - \frac{E}{c} \vec{g}^{(4)4} \cdot \vec{g}^{(4)4} dt$ (3-2)

Viererimpuls: $\vec{p}^{(4)} = p_i \vec{g}^{(4)i} - \frac{E}{c} \vec{g}^{(4)4}$
 \hat{e}_i $-i\hat{e}_4$

Koordinaten-Tupel: $\vec{p}^{(4)} = \begin{pmatrix} \vec{p} \\ -\frac{E}{c} \end{pmatrix}_{\vec{g}^{(4)\mu}}$

$-E/c$ ist vierte Komponente des kontravarianten Impuls-Vierervektors!

Energiefunktion und nichtrelativistischer Grenzfall

Länge des Viererimpulses ist Invariante (Lorentz-Skalar)

$$\begin{aligned} \text{Länge Impulsvektor} & & (\vec{p}^{(4)})^2 &= g^{\mu\nu} p_\mu p_\nu = \vec{p}^2 - \frac{E^2}{c^2} & (3-3) \\ \text{(Invariante):} & & &= \underbrace{m_0^2}_{\substack{\text{Ruhemasse,} \\ \text{Invariante Masse}}} (\vec{v}^{(4)})^2 = \underbrace{-m_0^2 c^2}_{\text{Konst Lorentz-Skalar}} \end{aligned}$$

$$\text{Energie:} \quad E = c \sqrt{m_0^2 c^2 + \vec{p}^2} = m_0 c^2 \sqrt{1 + \frac{\vec{p}^2}{m_0^2 c^2}}$$

$$\text{kleine Impulse:} \quad E = m_0 c^2 \left(1 + \frac{1}{2} \frac{\vec{p}^2}{m_0^2 c^2} + O\left(\frac{\vec{p}^4}{m_0^2 c^4}\right) \right) \approx m_0 c^2 + \frac{\vec{p}^2}{2m_0}$$

$$\text{Einstein-Formel für } \vec{p} = 0: \quad E = m_0 c^2$$

Hamilton-Jacobi-Gleichung (HJG)

Energiefunktion (3-3) über Wirkungsfeld aus

$$\text{HJG:} \quad \underbrace{\frac{\partial S(\vec{r}, t)}{\partial t}}_{-E} + \underbrace{\frac{1}{2m} (\vec{\nabla} S(\vec{r}, t))^2}_{\frac{\vec{p}^2}{2m}} + \underbrace{V(\vec{r})}_{\substack{\text{Brechung der} \\ \text{räumlichen Symmetrie} \\ \rightarrow \text{Impulsänderungen}}} = 0 \quad (3-4)$$

Energieerhaltung

Hamilton-Jacobi-Gleichung lösen durch 'Trennung der Variablen'

$$\text{Lösungsansatz:} \quad S(\vec{r}, t) = S_{\vec{r}}(\vec{r}) + S_t(t) \quad (3-5)$$

$$\text{Trennung der Variablen:} \quad \underbrace{\frac{1}{2m} (\vec{\nabla} S_{\vec{r}}(\vec{r}))^2 + V(\vec{r})}_{\text{zeitunabhängig}} = \underbrace{-\frac{\partial S_t(t)}{\partial t}}_{\text{ortsunabhängig}} = E$$

$$\text{also:} \quad E = \text{konstant}$$

Freie Wirkung (V=0)

$$\text{Ansatz:} \quad S(\vec{r}, t) = \underbrace{\vec{p} \cdot \vec{r}}_{s_r} - \underbrace{E \cdot t}_{-s_t} \quad (3-6)$$

$$\text{HJG:} \quad \frac{\partial S}{\partial t} + \frac{(\vec{\nabla} S)^2}{2m} = -E + \frac{\vec{p}^2}{2m} = 0$$

Konstanten der Bewegung

'Trennung der Variablen' wie bei Energie

Energie:
$$E = \sum_{i,j=1}^N \frac{1}{2m} g_{ij} \frac{\partial S_{\vec{r}}(\vec{r})}{\partial q^i} \frac{\partial S_{\vec{r}}(\vec{r})}{\partial q^j} + V(q^1, \dots, q^N) \quad (3-7)$$

spezielles Beispiel: $V(q^1, \dots, q^N) = V_1(q^1) + V_{2..N}(q^2, \dots, q^N), \quad g_{1j} = g_{11} \delta_j^1$

Separationsansatz: $S_{\vec{r}}(\vec{r}) = S_{\vec{r}1}(q^1) + S_{\vec{r}2..rN}(q^2, \dots, q^N)$

damit:
$$\frac{1}{2m} g_{11}(q^1) \left(\frac{\partial S_1(q^1)}{\partial q^1} \right)^2 + V_1(q^1) =$$

$$E - \sum_{i,j=2}^N \frac{1}{2m} g_{ij} \frac{\partial S_{2..N}(q^2, \dots, q^N)}{\partial q^i} \frac{\partial S_{2..N}(q^2, \dots, q^N)}{\partial q^j} + V_{2..N}(q^2, \dots, q^N)$$

$$= \text{const}$$

Ist etwa $V(\vec{r}) = V(z)$, folgt sofort die Impulserhaltung in x - und y -Richtung

$p_x = \text{const}, p_y = \text{const}$. Für ein Zentralpotenzial $V(\vec{r}) = V(r)$ folgt mit $\vec{r} = r \cos \varphi \hat{e}_x + r \sin \varphi \hat{e}_y$ sofort die Erhaltung des Drehimpulses $p_\varphi = \text{const}$.

Beispiel

Energie-Satz:
$$E = \frac{1}{2m} (\vec{\nabla} S)^2 + V(|\vec{r}|) \quad (3-8)$$

Ansatz: $S(\vec{r}, t) = S_r(r) + S_\varphi(\varphi) + S_t(t)$

Hamilton-Jacobi-Gl.:
$$E = \frac{1}{2m} \left(\frac{\partial S_r(r)}{\partial r} \right)^2 + \frac{1}{2mr^2} \left(\frac{\partial S_\varphi(\varphi)}{\partial \varphi} \right)^2 + V(r)$$

Separation:
$$\underbrace{\left(\frac{\partial S_\varphi(\varphi)}{\partial \varphi} \right)^2}_{F_\varphi(\varphi)} = \underbrace{2mr^2 \left(E - \frac{1}{2m} \left(\frac{\partial S_r(r)}{\partial r} \right)^2 - V(r) \right)}_{F_r(r)} = \text{const.}$$

Konstante der Bewegung:
$$\frac{\partial S}{\partial \varphi} = p_\varphi = \pm r \sqrt{2m(E - V) - \left(\frac{\partial S_r(r)}{\partial r} \right)^2} = \text{const.}$$

Auflösen $\rightarrow p_r(r)$:
$$p_r = \frac{\partial S_r(r)}{\partial r} = \pm \sqrt{2m(E - V) - \frac{p_\varphi^2}{r^2}}$$