

# SAT-Solving und Anwendungen

## Non-CNF SAT-Solving

Prof. Dr. Wolfgang Küchlin  
Dipl.-Inform. Christoph Zengler  
Dipl.-Inf. Andreas Kübler

Universität Tübingen

7. Juni 2011



# Weshalb Non-CNF SAT-Solving?

Viele Anwendungsprobleme liegen zunächst nicht in Normalform vor

- z.B. Produktkonfigurationsformeln aus der Automobilindustrie

⇒ Normalformkonversion erforderlich, bevor SAT-Solving erfolgen kann

## Probleme

- Effiziente Konversion führt neue (Hilfs-)Variablen ein
- Sich ständig ändernde Formeln erfordern dauernd erneute Konversionen
- Strukturverluste durch die Normalformkonversion
  - behindern die Entwicklung problemspezifischer Verzweigungsheuristiken
  - behindern die Erklärung von Ergebnissen

## Idee

- SAT-Solving direkt auf nicht-normalisierten Formeln
- Spare Konversionsschritte, erhalte Struktur

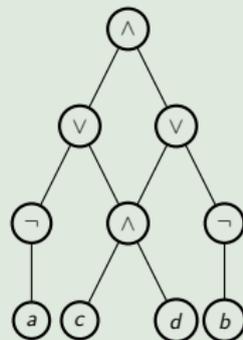
# Änderungen gegenüber CNF SAT-Solving

Formelrepräsentation:

- Klauseldarstellung nicht mehr möglich bzw. nicht ausreichend
  - Stattdessen: DAG-Darstellung:
    - Jede Variable durch genau einen Knoten im DAG repräsentiert
    - Mehrfach vorkommende Teilformeln tauchen nur einmal im Graphen auf (Redundanzelimination/Kompaktifizierung)
- ⇒ Einfacher Aufbau mit Hilfe einer Hashtabelle, kompakte Darstellung

## Beispiel (Formelrepräsentation)

$$\begin{aligned} & (\neg a \vee (c \wedge d)) \\ \wedge & (\neg b \vee (c \wedge d)) \end{aligned}$$



# Änderungen gegenüber CNF SAT-Solving

Neue Inferenzregeln für Boolean Constraint Propagation:

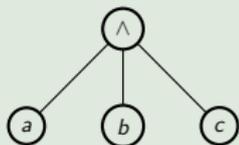
- Unitpropagation allein reicht nicht mehr aus

Beobachtung:

## Korrespondenz Tseitin-Transformation — DAG-Darstellung

Ein innerer/Operator-Knoten entspricht einer Hilfsvariablen in der Tseitin-Transformation (ohne Reduktionsregel)

### Beispiel



$$\begin{aligned} f_{\wedge} &\Leftrightarrow (a \wedge b \wedge c) \\ &\equiv (\neg f_{\wedge} \vee a) \wedge (\neg f_{\wedge} \vee b) \wedge (\neg f_{\wedge} \vee c) \wedge \\ &\quad (f_{\wedge} \vee \neg a \vee \neg b \vee \neg c) \end{aligned}$$

# Inferenzregeln für die Constraint Propagation

## Idee

Aufgrund der o.g. Korrespondenz können auch inneren Knoten Wahrheitswerte zugewiesen und Inferenzregeln abgeleitet werden.

## Beispiel (Regeln für $\wedge$ )

- 1 Wird einem  $\wedge$ -Knoten der Wert **T** zugewiesen, so müssen alle seine Kinder den Wert **T** haben
- 2 Haben alle Kinder eines  $\wedge$ -Knotens den Wert **T**, so auch der  $\wedge$ -Knoten
- 3 Hat ein  $\wedge$ -Knoten den Wert **F** und alle Kinder bis auf eines den Wert **T**, so hat das verbliebene den Wert **F**
- 4 Hat eines der Kinder eines  $\wedge$ -Knotens den Wert **F**, so hat der  $\wedge$ -Knoten den Wert **F**

Ähnliche Regeln gelten für  $\vee$  und  $\neg$ .

# DPLL-Algorithmus für Non-CNF-Instanzen

## Algorithmus

### Algorithm 1: DPLL

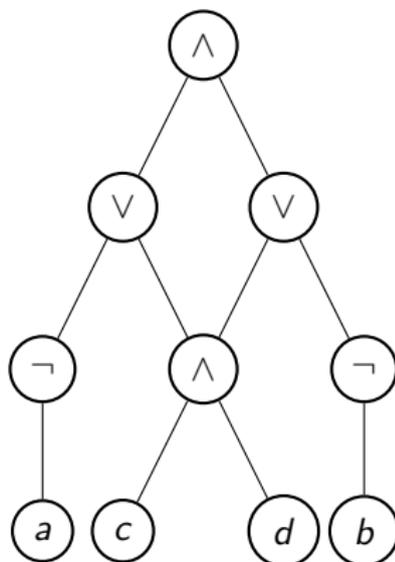
```

begin
   $r \leftarrow \text{assign}(\text{root}, \mathbf{T}, \text{DECISION})$            /*  $r =$  Zustand des Beweisers */
  for ever do
    if  $r = \text{OK}$  then
       $r \leftarrow \text{propagate}()$            /* Anwendung Inferenzregeln */
    if  $r = \text{CONFLICT}$  and  $\text{restore}() = \text{UNSAT}$  then
       $\perp$  return UNSAT
     $\langle v, b \rangle \leftarrow \text{choose}()$            /* Variablenselektion */
     $r \leftarrow \text{assign}(v, b, \text{DECISION})$ 
    if  $r = \text{SAT}$  then
       $\perp$  return SAT

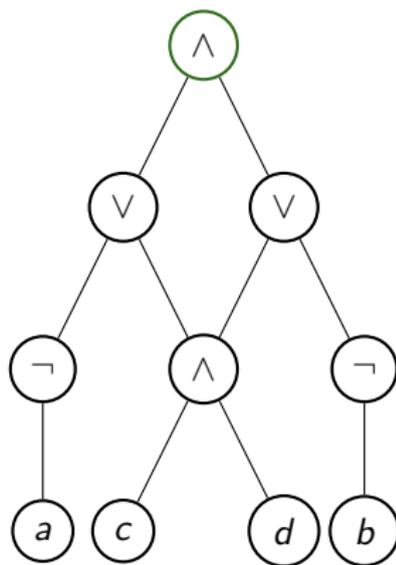
```

Konfliktauflösung mittels  $\text{restore}()$ : später

# Beispiel

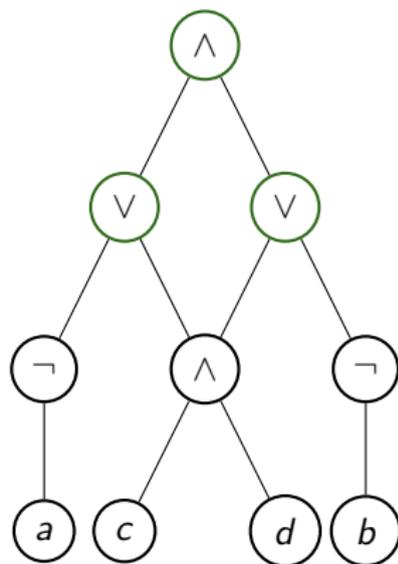


# Beispiel



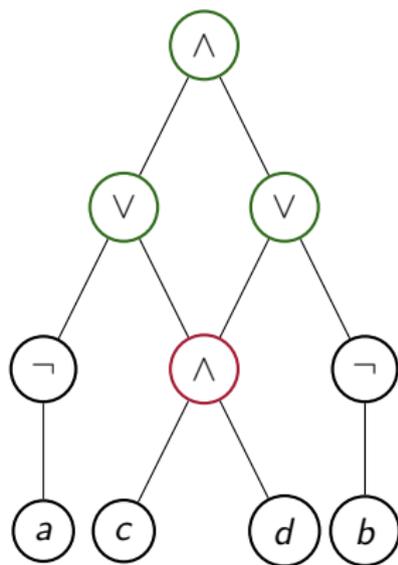
- Weise Wurzel **T** zu

# Beispiel



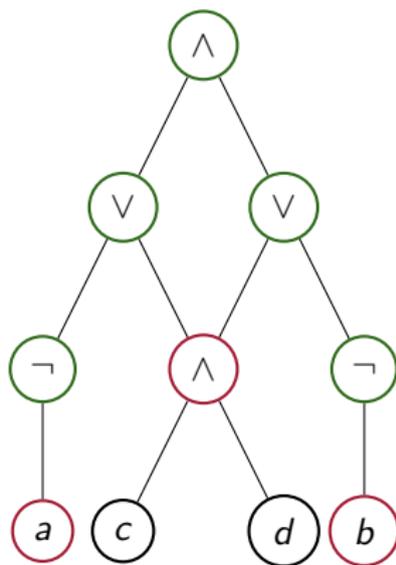
- Propagiere:  $v(V_0) = v(V_1) = \mathbf{T}$

# Beispiel



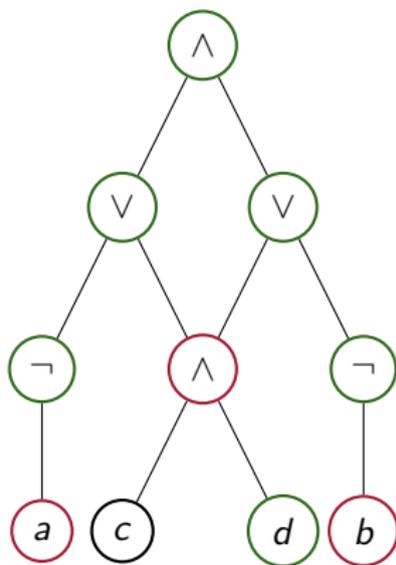
- Wähle  $v(\wedge) = \mathbf{F}$

# Beispiel



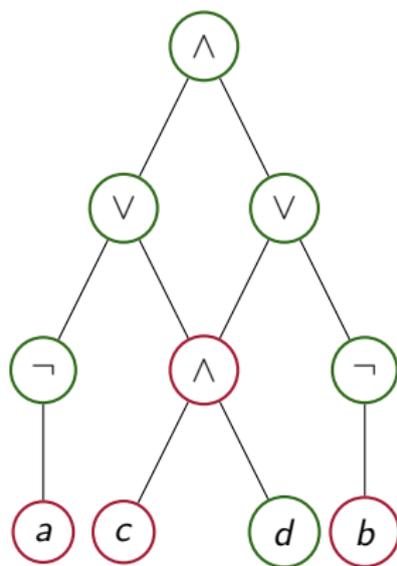
- Propagiere:  $v(\neg_0) = v(\neg_1) = \mathbf{T}$ ,  $v(a) = v(b) = \mathbf{F}$

# Beispiel



- Wähle  $v(d) = \mathbf{T}$

# Beispiel



- Propagiere:  $v(c) = \mathbf{F}$

# Integration moderner Techniken

Durch Erweiterung der DAG-Datenstruktur um zusätzliche Informationen lassen sich in CNF-Solvern geläufige Techniken implementieren:

- Schnelle BCP durch Watched Literals
- Conflict driven clause learning

Darüber hinaus können auf dem DAG don't care Werte propagiert werden:

## Regel: Don't care-Propagation

Hängt der Wert eines Knotens nicht mehr vom Wert einer der Teilformeln ab, so kann der Teilformel der Wert \* (don't care) zugewiesen werden

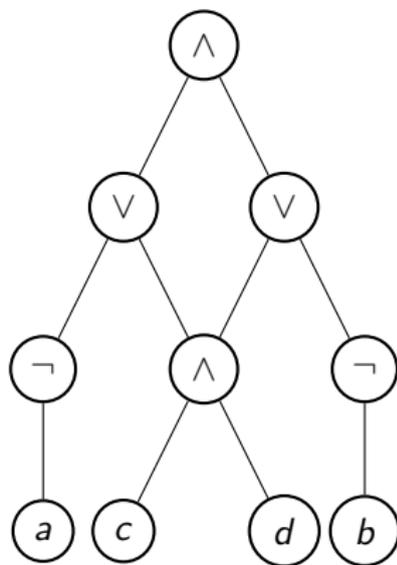
## Beispiel (Don't care-Propagation)

Ist ein  $\wedge$  ( $\vee$ ) -Knoten mit **F** (**T**) beschriftet und hat eines seiner Kinder den Wert **F** (**T**) so hängt der Wert des Knotens nicht von seinen übrigen Kindern ab.

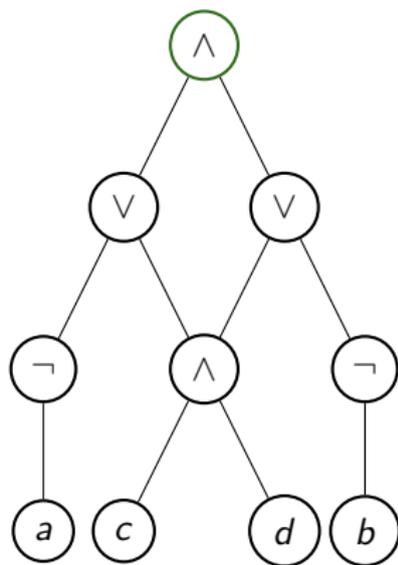
Don't care Teilformeln brauchen nicht weiter betrachtet zu werden.

- Implementierung: Watched-Literals-Schema

# Beispiel: Don't care-Propagation

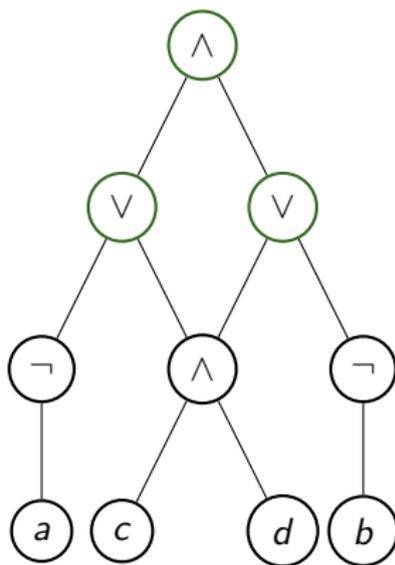


# Beispiel: Don't care-Propagation



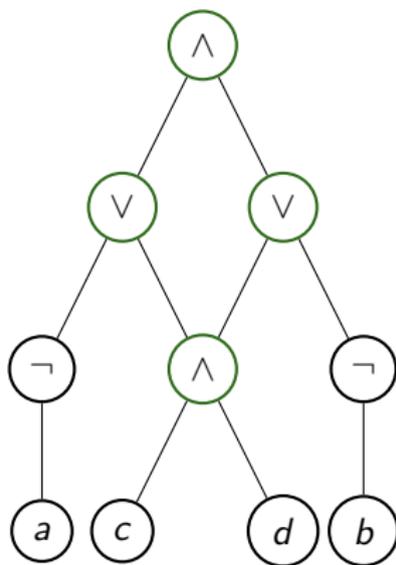
- Weise Wurzel **T** zu

# Beispiel: Don't care-Propagation



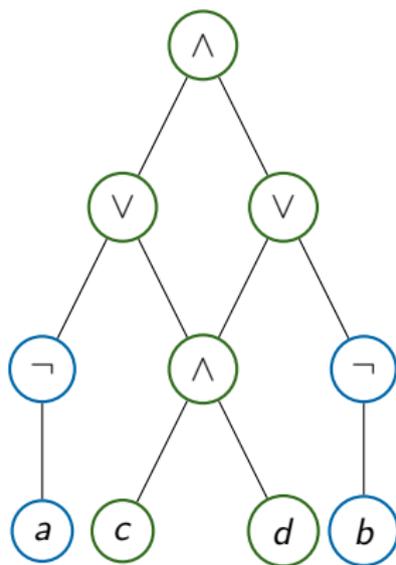
- Propagiere:  $v(V_0) = v(V_1) = \mathbf{T}$

# Beispiel: Don't care-Propagation



- Wähle  $v(\wedge) = \mathbf{T}$

# Beispiel: Don't care-Propagation



- Propagiere:  $v(\neg_0) = v(\neg_1) = v(a) = v(b) = *$ ,  $v(c) = v(d) = \mathbf{T}$

# Grundidee des Konfliktlernens

Erinnerung: Ein Konflikt tritt auf, wenn ein Knoten bereits belegt ist und mit einem widersprüchlichen Wert belegt werden soll.

- Wir ermitteln eine Menge von Variablenbelegungen, die für den Konflikt verantwortlich sind und dem Algorithmus nützen.
- Ausgehend von den beiden Belegungen der Konfliktvariablen
  - Zurückverfolgen der Gründe für die Belegungen
  - Notieren der jeweils ursächlichen Variablenbelegungen in „dynamischem NoGood“
- UIP-Lernen: Beende die Rückverfolgung, sobald das NoGood nur noch eine einzige (Entscheidungs-)Variable auf höchster Ebene enthält.
- Die gelernte Klausel ist die Disjunktion der negierten Variablen im NoGood (die Konjunktion dieser Variablenbelegungen soll nie mehr auftreten).
- Eine UIP-Klausel erzwingt in der Folge eine andere Belegung der letzten Entscheidungsvariable vor dem Konflikt.

# Gründe für Belegungen

- Merke bei der Belegung eines Knotens den **Grund** für die Belegung
  - Grund besteht aus: Typ des Grundes + ggf. andere Variablen, die die Belegung erzwingen (unmittelbar ursächliche Variablen).
- Tritt ein Konflikt auf, so liegen zwei Gründe vor:
  - ① Grund der bisherigen Belegung
  - ② Grund für die Belegung, die den Konflikt verursacht
- Typisierung der Gründe:
  - Decision Setzen der Variable aufgrund einer Entscheidung/Variablenselektion
  - Parent Setzen der Variable aufgrund des Wertes eines Elternknotens
  - Child Setzen der Variable aufgrund des Wertes eines Kindknotens
  - NoGood Setzen der Variable aufgrund eines gelernten NoGood

# Gründe für Belegungen

Informationen für die Berechnung einer Menge ursächlicher Knoten für eine Wertzuweisung:

- Typ des Grundes
- Wert des Elternknotens bzw. der Kindknoten
- Werte der Geschwisterknoten

## Beispiel (Child)

Einem  $\vee$ -Knoten wurde mit Grund „Child“ ein Wert zugewiesen. Ist der Wert des Kindes **T**, so ist das Kind ursächlich für die Zuweisung des Wertes **T** an den  $\vee$ -Knoten, andernfalls sind alle Kinder ursächlich für die Zuweisung des Wertes **F** an den  $\vee$ -Knoten.

## Beispiel (Parent)

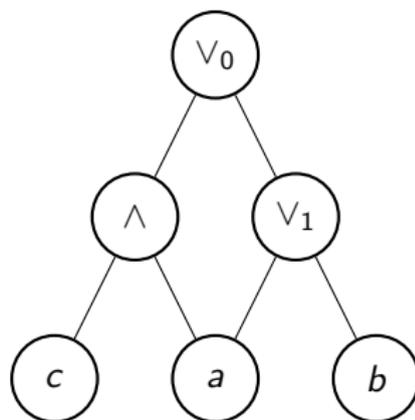
Einem Kind eines  $\wedge$ -Knotens mit Wert **F** wurde mit Grund „Parent“ der Wert **F** zugewiesen. Dann sind der  $\wedge$ -Knoten und alle Geschwisterknoten des betrachteten Kindes (haben Wert **T**) Ursachen für die Belegung.

## Konstruktion des NoGood

- Initialisiere das NoGood mit den Konfliktvariablen. (Es sind mindestens 2 Variablen auf höchster Ebene vorhanden).
- Solange es geht:
  - Identifiziere eine Variable höchster Entscheidungsebene im NoGood, die keine Entscheidungsvariable ist.
  - Ersetze diese Variable durch die Variablenmenge, die für ihre Belegung unmittelbar ursächlich war.
- Konstruiere die gelernte Klausel aus dem NoGood. Darin gibt es eine einzige (Entscheidungs-)Variable (UIP) auf größter Ebene.
- Die Backtrack-Ebene BE ist die numerisch größte Ebene aller Variablen im NoGood außer der UIP.
- Falls  $BE=0$  ist das Endergebnis UNSAT.
- Entferne vom Zuweisungsstack alle Ebenen größer als BE.
- Fahre auf der Backtrack-Ebene fort: statt der vormals nötigen Entscheidungs-Zuweisung an die UIP-Variable ermöglicht die gelernte Klausel nun eine weitere Werte-Propagation, die den vormaligen Zuweisungswert an die UIP-Variable umkehrt.

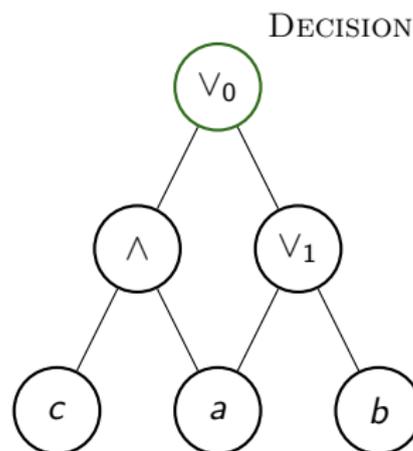
Rücksetzen des Zuweisungsstacks und Aufzeichnen des NoGood erfolgen in der Praxis gleichzeitig, Ebene für Ebene!

# Beispiel: Konfliktlernen



Lv	Var	Val	Grund	Ursache
----	-----	-----	-------	---------

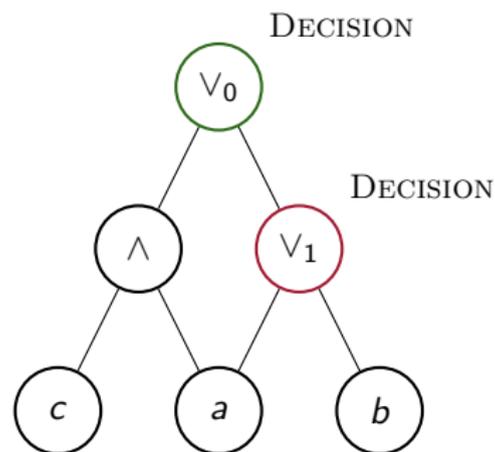
# Beispiel: Konfliktlernen



Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	

- Weise Wurzel **T** zu
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T@1}$

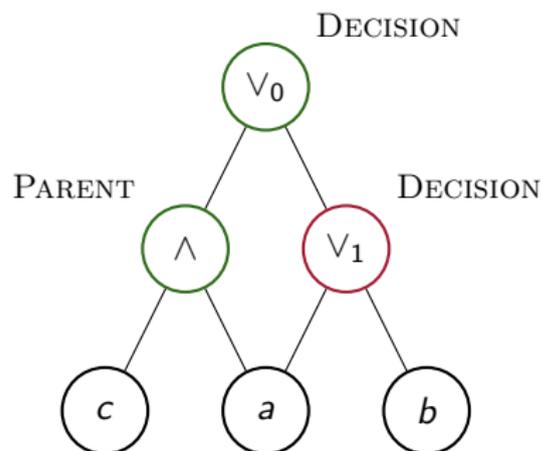
# Beispiel: Konfliktlernen



Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
2	$V_1$	<b>F</b>	DECISION	

- Entscheidung:  $v(V_1) = \mathbf{F}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T@1}$ ,  $V_1 = \mathbf{F@2}$

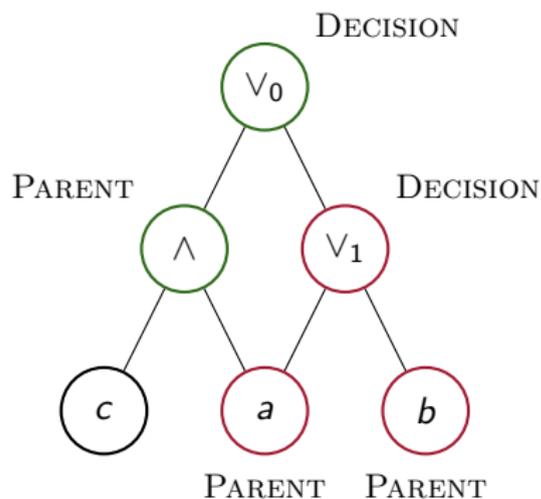
# Beispiel: Konfliktlernen



Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
2	$V_1$	<b>F</b>	DECISION	
	$\wedge$	<b>T</b>	PARENT	$\{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}\}$

- Implikation:  $v(\wedge) = \mathbf{T}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T}@1$ ,  $V_1 = \mathbf{F}@2$ ,  $\wedge = \mathbf{T}@2$

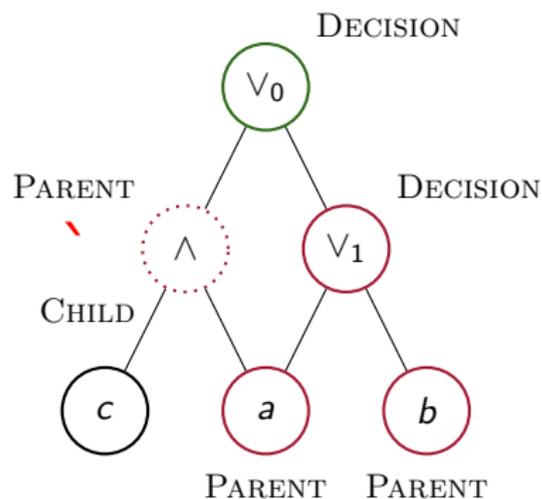
# Beispiel: Konfliktlernen



Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
2	$V_1$	<b>F</b>	DECISION	
	$\wedge$	<b>T</b>	PARENT	$\{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}\}$
	$a$	<b>F</b>	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{F}\}$
	$b$	<b>F</b>	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{F}\}$

- Implikation:  $v(a)=\mathbf{F}$ ,  $v(b)=\mathbf{F}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T}@1$ ,  $V_1 = \mathbf{F}@2$ ,  $\wedge = \mathbf{T}@2$ ,  $a = \mathbf{F}@2$ ,  $b = \mathbf{F}@2$

# Beispiel: Konfliktlernen

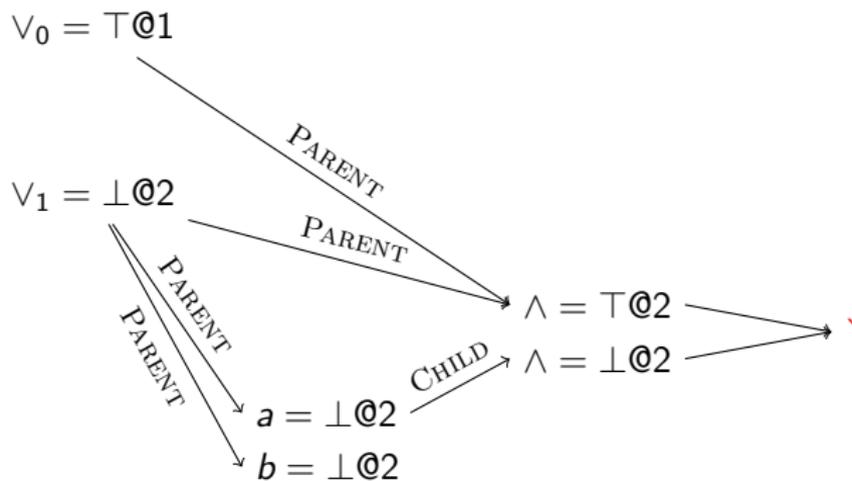


Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
2	$V_1$	<b>F</b>	DECISION	
	$\wedge$	<b>T</b>	PARENT	$\{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}\}$
	$a$	<b>F</b>	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{F}\}$
	$b$	<b>F</b>	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{F}\}$
	$\wedge$	<b>F</b>	<b>CHILD</b>	$\{a = \mathbf{F}\}$

- Implikation:  $v(\wedge) = \mathbf{F}$ , Widerspruch!
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T}@1$ ,  $V_1 = \mathbf{F}@2$ ,  $\wedge = \mathbf{T}@2$ ,  $a = \mathbf{F}@2$ ,  $b = \mathbf{F}@2$

# Beispiel: Implikationsgraph

(Implizit vorhandener) Implikationsgraph der Konfliktsituation:



## Beispiel: Aufzeichnen des NoGood

- ① Notieren der Ursachen für  $\wedge = \mathbf{T} \oplus 2$ ,  $\wedge = \mathbf{F} \oplus 2$ :

$$\underbrace{\{v_0 = \mathbf{T} \oplus 1, v_1 = \mathbf{F} \oplus 2\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{T} \oplus 2} \cup \underbrace{\{a = \mathbf{F} \oplus 2\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{F} \oplus 2} = \{v_0 = \mathbf{T} \oplus 1, v_1 = \mathbf{F} \oplus 2, a = \mathbf{F} \oplus 2\}$$

## Beispiel: Aufzeichnen des NoGood

- ① Notieren der Ursachen für  $\wedge = \mathbf{T@2}$ ,  $\wedge = \mathbf{F@2}$ :

$$\underbrace{\{v_0 = \mathbf{T@1}, v_1 = \mathbf{F@2}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{T@2}} \cup \underbrace{\{a = \mathbf{F@2}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{F@2}} = \{v_0 = \mathbf{T@1}, v_1 = \mathbf{F@2}, a = \mathbf{F@2}\}$$

- ② Mache  $b = \mathbf{F@2}$  rückgängig,  $b$  ist nicht notiert, also nicht am Konflikt beteiligt

## Beispiel: Aufzeichnen des NoGood

- ① Notieren der Ursachen für  $\wedge = \mathbf{T@2}$ ,  $\wedge = \mathbf{F@2}$ :

$$\underbrace{\{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{T@2}} \cup \underbrace{\{a = \mathbf{F@2}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{F@2}} = \{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}, a = \mathbf{F@2}\}$$

- ② Mache  $b = \mathbf{F@2}$  rückgängig,  $b$  ist nicht notiert, also nicht am Konflikt beteiligt
- ③ Mache  $a = \mathbf{F@2}$  rückgängig:  $a$  ist am Konflikt beteiligt, ersetze  $a$  durch seine Ursache:

$$\begin{aligned} & (\{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}, a = \mathbf{F@2}\} \setminus \{a = \mathbf{F@2}\}) \cup \{V_1 = \mathbf{F@2}\} \\ &= \{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}\} \end{aligned}$$

$\Rightarrow$  UIP gefunden ( $V_1 = \mathbf{F@2}$ ), schreibe gegenwärtiges NoGood

## Beispiel: Aufzeichnen des NoGood

- ① Notieren der Ursachen für  $\wedge = \mathbf{T} \oplus 2$ ,  $\wedge = \mathbf{F} \oplus 2$ :

$$\underbrace{\{v_0 = \mathbf{T} \oplus 1, v_1 = \mathbf{F} \oplus 2\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{T} \oplus 2} \cup \underbrace{\{a = \mathbf{F} \oplus 2\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{F} \oplus 2} = \{v_0 = \mathbf{T} \oplus 1, v_1 = \mathbf{F} \oplus 2, a = \mathbf{F} \oplus 2\}$$

- ② Mache  $b = \mathbf{F} \oplus 2$  rückgängig,  $b$  ist nicht notiert, also nicht am Konflikt beteiligt
- ③ Mache  $a = \mathbf{F} \oplus 2$  rückgängig:  $a$  ist am Konflikt beteiligt, ersetze  $a$  durch seine Ursache:

$$\begin{aligned} & (\{v_0 = \mathbf{T} \oplus 1, v_1 = \mathbf{F} \oplus 2, a = \mathbf{F} \oplus 2\} \setminus \{a = \mathbf{F} \oplus 2\}) \cup \{v_1 = \mathbf{F} \oplus 2\} \\ & = \{v_0 = \mathbf{T} \oplus 1, v_1 = \mathbf{F} \oplus 2\} \Rightarrow \text{NoGood: } ([v_0 = \mathbf{F}] \vee [v_1 = \mathbf{T}]) \end{aligned}$$

$\Rightarrow$  UIP gefunden ( $v_1 = \mathbf{F} \oplus 2$ ), schreibe gegenwärtiges NoGood

## Beispiel: Aufzeichnen des NoGood

- ① Notieren der Ursachen für  $\wedge = \mathbf{T}$ ,  $\wedge = \mathbf{F}$ :

$$\underbrace{\{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{T}} \cup \underbrace{\{a = \mathbf{F}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{F}} = \{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}, a = \mathbf{F}\}$$

- ② Mache  $b = \mathbf{F}$  rückgängig,  $b$  ist nicht notiert, also nicht am Konflikt beteiligt
- ③ Mache  $a = \mathbf{F}$  rückgängig:  $a$  ist am Konflikt beteiligt, ersetze  $a$  durch seine Ursache:

$$\begin{aligned} & (\{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}, a = \mathbf{F}\} \setminus \{a = \mathbf{F}\}) \cup \{V_1 = \mathbf{F}\} \\ &= \{V_0 = \mathbf{T}, V_1 = \mathbf{F}\} \Rightarrow \text{NoGood: } ([V_0 = \mathbf{F}] \vee [V_1 = \mathbf{T}]) \end{aligned}$$

$\Rightarrow$  UIP gefunden ( $V_1 = \mathbf{F}$ ), schreibe gegenwärtiges NoGood

- ④ Mache  $\wedge = \mathbf{T}$  und  $V_1 = \mathbf{F}$  rückgängig, setze Level herunter

## Beispiel: Aufzeichnen des NoGood

- ① Notieren der Ursachen für  $\wedge = \mathbf{T@2}$ ,  $\wedge = \mathbf{F@2}$ :

$$\underbrace{\{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{T@2}} \cup \underbrace{\{a = \mathbf{F@2}\}}_{\text{Grund für } \wedge = \mathbf{F@2}} = \{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}, a = \mathbf{F@2}\}$$

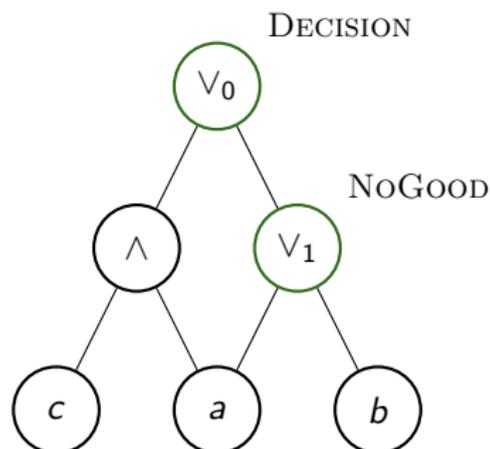
- ② Mache  $b = \mathbf{F@2}$  rückgängig,  $b$  ist nicht notiert, also nicht am Konflikt beteiligt
- ③ Mache  $a = \mathbf{F@2}$  rückgängig:  $a$  ist am Konflikt beteiligt, ersetze  $a$  durch seine Ursache:

$$\begin{aligned} & (\{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}, a = \mathbf{F@2}\} \setminus \{a = \mathbf{F@2}\}) \cup \{V_1 = \mathbf{F@2}\} \\ &= \{V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{F@2}\} \Rightarrow \text{NoGood: } ([V_0 = \mathbf{F}] \vee [V_1 = \mathbf{T}]) \end{aligned}$$

$\Rightarrow$  UIP gefunden ( $V_1 = \mathbf{F@2}$ ), schreibe gegenwärtiges NoGood

- ④ Mache  $\wedge = \mathbf{T@2}$  und  $V_1 = \mathbf{F@2}$  rückgängig, setze Level herunter
- ⑤ Letzte Entscheidung ( $V_1 = \mathbf{F@2}$ ) war notiert, kehre zurück

# Beispiel: Konfliktauflösung

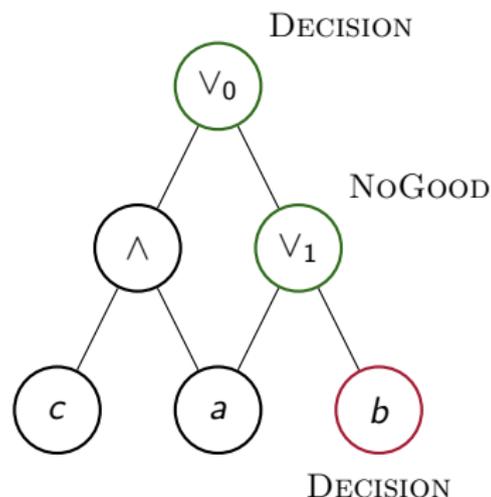


NoGood:  $([V_0 = \mathbf{F}] \vee [V_1 = \mathbf{T}])$

Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	$\mathbf{T}$	DECISION	
	$V_1$	$\mathbf{T}$	NoGOOD	$\{V_0 = \mathbf{T}\}$

- Implikation:  $v(V_1) = \mathbf{T}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T@1}, V_1 = \mathbf{T@1}$

# Beispiel: Konfliktauflösung

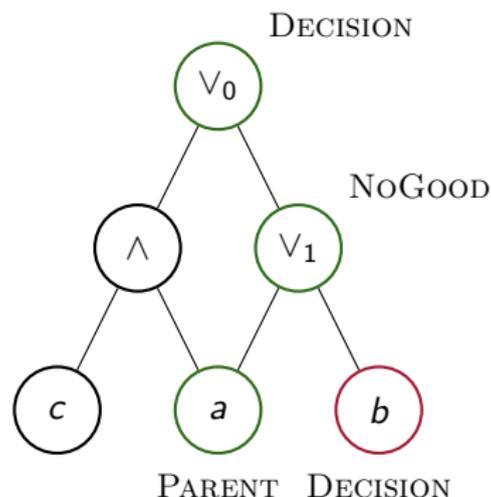


NoGood:  $([V_0 = \mathbf{F}] \vee [V_1 = \mathbf{T}])$

Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
	$V_1$	<b>T</b>	NoGOOD	$\{V_0 = \mathbf{T}\}$
2	$b$	<b>F</b>	DECISION	

- Entscheidung:  $v(b) = \mathbf{F}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T}@1, V_1 = \mathbf{T}@1, b = \mathbf{F}@2$

# Beispiel: Konfliktauflösung

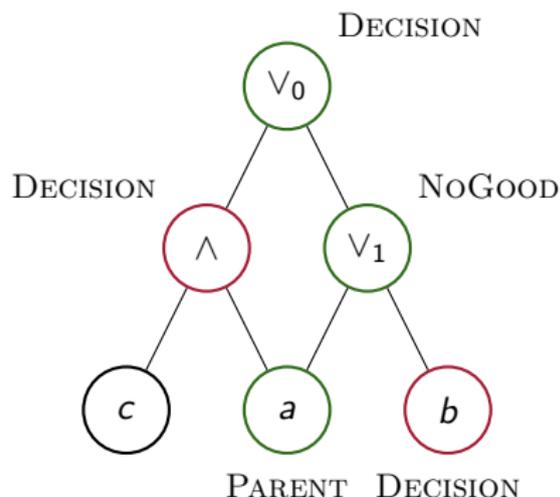


NoGood:  $((V_0 = \mathbf{F}) \vee [V_1 = \mathbf{T}])$

Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	$\mathbf{T}$	DECISION	
	$V_1$	$\mathbf{T}$	NoGOOD	$\{V_0 = \mathbf{T}\}$
2	$b$	$\mathbf{F}$	DECISION	
	$a$	$\mathbf{T}$	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{T}, b = \mathbf{F}\}$

- Implikation:  $v(a) = \mathbf{T}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T}@1, V_1 = \mathbf{T}@1, b = \mathbf{F}@2, a = \mathbf{T}@2$

# Beispiel: Konfliktauflösung

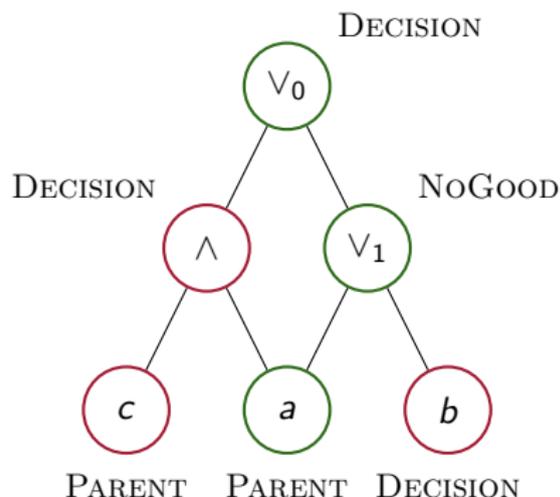


NoGood:  $((V_0 = \mathbf{F}) \vee [V_1 = \mathbf{T}])$

Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
	$V_1$	<b>T</b>	NoGOOD	$\{V_0 = \mathbf{T}\}$
2	$b$	<b>F</b>	DECISION	
	$a$	<b>T</b>	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{T}, b = \mathbf{F}\}$
3	$\wedge$	<b>F</b>	DECISION	

- Entscheidung:  $v(\wedge) = \mathbf{F}$
- Zuweisungsstack:  $V_0 = \mathbf{T}@1, V_1 = \mathbf{T}@1, b = \mathbf{F}@2, a = \mathbf{T}@2, \wedge = \mathbf{F}@3$

# Beispiel: Konfliktauflösung



NoGood:  $([V_0 = \mathbf{F}] \vee [V_1 = \mathbf{T}])$

Lv	Var	Val	Grund	Ursache
1	$V_0$	<b>T</b>	DECISION	
	$V_1$	<b>T</b>	NOGOOD	$\{V_0 = \mathbf{T}\}$
2	$b$	<b>F</b>	DECISION	
	$a$	<b>T</b>	PARENT	$\{V_1 = \mathbf{T}, b = \mathbf{F}\}$
3	$\wedge$	<b>F</b>	DECISION	
	$c$	<b>F</b>	PARENT	$\{\wedge = \mathbf{F}, a = \mathbf{T}\}$

- Implikation:  $v(c) = \mathbf{F}$
- Z.stack:  $V_0 = \mathbf{T}@1, V_1 = \mathbf{T}@1, b = \mathbf{F}@2, a = \mathbf{T}@2, \wedge = \mathbf{F}@3, c = \mathbf{F}@3$

# Zusammenfassung

Nutzen von Non-CNF-SAT-Solving:

- Keine CNF-Konversion erforderlich
- Erhält Formelstruktur

Praktische Umsetzung:

- Wichtige State-of-the-Art-Techniken aus CNF-Solvern können auf Non-CNF-Solver übertragen werden
  - Schnelle BCP
  - Conflict driven clause learning

Weitergehende Vorteile:

- Implementierung weiterer Operatoren ( $\Rightarrow$ ,  $\Leftrightarrow$ ,  $\oplus$ , ...) möglich
- Implementierung problemspezifischer Heuristiken

Nachteile:

- Implementierung komplizierter
- Kompliziertere Datenstruktur (DAG)